

# تهیه نقشه پراکنش آلودگی صوتی در محیط سه بعدی شهری با بهره گیری از سیستم اطلاعات مکانی و مدل پیش بینی نویز CORTN

امین زمین گرد روزبهرانی<sup>۱</sup>، علیرضا وفايي نژاد<sup>۲\*</sup>

<sup>۱</sup> کارشناس ارشد سنجش از دور و GIS - دانشکده منابع طبیعی و محیط زیست - دانشگاه آزاد اسلامی واحد علوم و

تحقیقات - تهران

amin\_zamingard@yahoo.com

<sup>۲</sup> دانشیار دانشکده مهندسی عمران، آب و محیط زیست - دانشگاه شهید بهشتی

a\_vafaei@sbu.ac.ir

(تاریخ دریافت دی ۱۳۹۸، تاریخ تصویب بهمن ۱۳۹۸)

## چکیده

رشد و پیشرفت جوامع شهری به سمت صنعتی شدن در کنار تمام مزایایی که به همراه آورده مشکلات مهمی را نیز به دنبال داشته است. یکی از مهمترین مشکلات در این زمینه به وجود آمدن پدیده ترافیک و به دنبال آن بروز آلودگی صوتی در مناطق شهری می باشد. امروزه آلودگی صوتی یکی از مهم ترین مشکلاتی است که ساکنین نواحی پر رفت و آمد شهری با آن دست و پنجه نرم می کنند. بنابراین با توجه به اهمیت این موضوع لزوم توجه به آن و انجام تحقیقات در این زمینه امری ضروری است. در این تحقیق به دنبال آن هستیم تا مدلی سه بعدی از یک منطقه شهری ارائه کرده که در آن میزان آلودگی صوتی ناشی از ترافیک بر روی وجوه ساختمان ها به صورت نقشه های رنگی مشخص گردند. برای این منظور ابتدا با بررسی های انجام شده مدل محاسباتی CORTN به عنوان مدل پیش بینی نویز انتخاب گردید. سپس با ایجاد مجموعه نقاط نمونه سه بعدی در سطح منطقه و انجام سه مرحله پالایش بر روی تعداد آنها، میزان نویز در تمامی نقاط محاسبه شد. با انجام این سه مرحله پالایش، تعداد نقاط نمونه از ۸۹۶ هزار نقطه اولیه به ۱۱۴۵۶ نقطه کاهش پیدا نمود. با استفاده از مدل درون یابی کریجینگ نیز نقشه های درون یابی نقاط ایجاد شده و این نقشه ها بر وجوه ساختمان ها ادغام گردید و در نهایت مدل ساخته شده در محیط سیستم اطلاعات مکانی نمایش داده شد.

**واژگان کلیدی:** آلودگی صوتی، مدل های درون یابی، بهینه سازی، سیستم اطلاعات مکانی، CORTN

\* نویسنده رابط

## ۱- مقدمه

ترافیک به عنوان عنصر جدانشدنی شهرهای بزرگ و پرجمعیت، همواره یکی از مهمترین مسائل در بحث‌های مدیریت شهری محسوب گردیده است. عوامل تاثیرگذار بر روی این مقوله مواردی همچون وجود وسائط نقلیه فراوان، معابر غیراستاندارد، مکان‌یابی‌های غیر اصولی برای مراکز مختلف و مواردی از این قبیل می‌باشد [۱ و ۴]. مقوله ترافیک تاثیرات زیادی بر روی کیفیت زندگی شهری دارد. از جمله این آثار می‌توان به افزایش زمان سفرهای درون‌شهری، افزایش میزان مصرف سوخت و به دنبال آن افزایش میزان آلاینده‌ها و همچنین بروز آلودگی صوتی در مناطق شهری اشاره نمود [۲ و ۶]. آلودگی صوتی ناشی از ترافیک نه تنها سبب بروز اختلال در کیفیت زندگی شهری شده بلکه می‌تواند سلامتی انسان‌ها را نیز تحت‌تاثیر قرار دهد که از جمله می‌توان به کاهش تمرکز، کاهش سطح یادگیری، بروز اختلال در سیستم‌های آموزشی مانند مدارس و دانشگاه‌ها و مواردی از این قبیل اشاره نمود.

تهیه نقشه از وضعیت آلودگی‌ها همواره یکی از بهترین راه‌کارها به منظور تحلیل دقیق آن بوده است. شاید بتوان گفت یکی از بهترین علمی که می‌تواند در تهیه چنین نقشه‌های موضوعی<sup>۱</sup> به کارآید دانش سیستم اطلاعات مکانی<sup>۲</sup> (GIS) می‌باشد [۶]. این سامانه نه تنها می‌تواند چنین نقشه‌هایی را به بهترین شکل ممکن تهیه نماید بلکه قادر است با تجزیه و تحلیل آن‌ها اطلاعات مهم و بالارزشی را در اختیار قرار دهد [۵].

در بیشتر مواقع نقشه‌های آلودگی صوتی ناشی از ترافیک برای سطح تهیه می‌شود [۳]. به عبارت دیگر این‌گونه فرض شده که در یک نقطه خاص با تغییر ارتفاع، تغییر زیادی در میزان آلودگی صوتی ترافیکی رسیده به آن نقطه اتفاق نمی‌افتد. این تحقیق به دنبال آن است که با بهره‌گیری از سیستم اطلاعات مکانی سه‌بعدی<sup>۳</sup> (3D GIS)، سطوح سه‌بعدی مناطق شهری<sup>۴</sup> (DSM) و روش‌ها و الگوهای پیش‌بینی ترازهای صوت، نشان‌دهنده که در میزان آلودگی صوتی ترافیکی رسیده به یک نقطه در ارتفاعات مختلف چه میزان تفاوت وجود دارد و این تفاوت

در نقاط واقع بر وجوه مختلف ساختمان‌ها چگونه است. در واقع می‌توان مدل سه‌بعدی که از منطقه شهری ساخته می‌شود و ساختمان‌هایی که وجوهشان بیان‌گر میزان صوت هستند را خروجی و هدف نهایی این پروژه دانست.

در زمینه مدل‌سازی آلودگی صوتی با استفاده از سیستم اطلاعات مکانی تحقیقات محدودی صورت گرفته است. پیشینه بررسی و اجرای تلفیق سیستم‌های اطلاعات مکانی و مدل‌های انتشار صوت به منظور مدل‌سازی آلودگی صوتی با استفاده از آمار ترافیکی را می‌توان در تحقیق Stoter (۱۹۹۹) جستجو نمود [۱۸]. و به دنباله آن محققین مختلفی از جمله Kluijver (۲۰۰۳) و Kurakula (۲۰۰۸) به ارائه راهکارهای متفاوت در این رابطه پرداختند [۱۹ و ۲۰]. افراد مذکور از طریق تلفیق نرم افزارهای انتشار صوت و سیستم‌های اطلاعات مکانی به مدل‌سازی آلودگی صوتی در حاشیه خیابان‌های پرگذر، از طریق آمارهای ترافیکی و باستناد مدل استاندارد انتشار صوت در منطقه مورد مطالعه خود پرداخته‌اند. استفاده از چنین ابزارهایی در تحقیقات این افراد، تا حدود زیادی به آماده‌سازی داده‌ها و درون‌یابی نقاط نمونه، منحصر شده است. از جمله تحقیقات دیگر می‌توان به مطالعه‌ای در کشور چین اشاره نمود که در سال ۲۰۱۴ اقدام به تهیه نقشه آلودگی صوتی ناشی از ترافیک در شهر گوانگ ژو نموده است [۳]. در این تحقیق نقشه آلودگی صوتی از طریق یک مدل غیرخطی بهینه شده در طول روز و شب تهیه شده است. C, Ming و همکاران (۲۰۱۴) در این تحقیق فرایند بهینه‌سازی مدل را در ۳ مرحله اجرا نموده که با این کار از حجم اطلاعات اضافی کم کرده و بر سرعت و دقت پردازش افزوده است. در نهایت با بررسی‌های میدانی نیز دقت مدل استفاده شده کمتر از دو دسی‌بل اندازه‌گیری شده است. نتایج حاصل شده از این تحقیق تنها مختص به سطح زمین (تا ارتفاع ۱,۵ متری) بوده و نمی‌توان نتایج آن را برای ارتفاعات مختلف نیز تعمیم داد. به منظور محاسبه میزان آلودگی صوتی برای هر نقطه از یک مدل غیرخطی استفاده شده که با دریافت اطلاعات ترافیکی نظیر حجم تردد وسایل نقلیه و میانگین سرعت و ... اقدام به پیش‌بینی نویز می‌نماید. بهینه‌سازی و پالایش نقاط نمونه به منظور افزایش دقت و کاهش تعداد نقاط، یکی از ایده‌های جالبی بوده که از این تحقیق استخراج شده و با یک سری تغییرات اساسی در این پژوهش به کار گرفته شده است.

<sup>۱</sup> Thematic map

<sup>۲</sup> Geospatial information system

<sup>۳</sup> 3 Dimensional geospatial information system

<sup>۴</sup> Digital surface model

انجام این تحقیق نیز به شمار می‌رود، افزونگی داده و زیاد شدن بیش از حد تعداد نقاط نمونه یکی از مشکلات اساسی پیش روی محقق بوده است [۷].

در این تحقیق ما سعی کرده ایم با فیلتر نمودن نقاط غیر ضرور این مشکل را تا حد زیادی برطرف نماییم و نقاط نمونه برای پیش بینی نویز را از یک تعداد بسیار زیاد به یک تعداد معقول و منطقی برسانیم.

یکی دیگر از مهمترین وجوه تمایز این تحقیق با تحقیقات انجام شده ارائه یک واسط گرافیکی کاربری مختص به مدل پیش بینی نویز ارائه شده می‌باشد که چنین برنامه ای در ارتباط با این مدل تا کنون تولید نشده است. در واقع این نوآوری حاصل چندین صفحه کدنویسی در نرم افزار متلب<sup>۲</sup> بوده که سبب ایجاد چنین واسط گرافیکی گردیده است. همچنین می‌توان استفاده از نرم افزار ArcGIS در بیشتر مراحل مدل سازی تحقیق فوق را یکی دیگر از تفاوت های اساسی بین این تحقیق و تحقیقات مشابه دانست. چراکه در تحقیقات مشابه تنها از ArcGIS به منظور نمایش و بصری سازی استفاده گردیده حال آنکه در این تحقیق علاوه بر نمایش و بصری سازی، انجام محاسبات و تولید داده نیز در این نرم افزار صورت پذیرفته است.

## ۲- روش اجرای تحقیق

همان‌گونه که اشاره شد بر خلاف این باور که تهیه نقشه‌های آلودگی صوتی در ارتفاعات مختلف امری ساده و به دور از پیچیدگی است، اما این‌گونه نیست. می‌بایست چندین مرحله فرایند پیچیده کنار هم قرار گیرند تا نیل به این هدف محقق گردد. فرایندهایی که خود هر کدام شامل چندین زیرشاخه و مرحله می‌باشند. اساسا تهیه چنین نقشه‌هایی نیاز به یک سلسله فرایندهای پیوسته به هم دارد و چنان‌چه یکی از مراحل حذف گردد و یا به درستی نتایج را ارائه ندهد اصولا هدف تحقیق محقق نخواهد شد. این فرایند در قالب شکل (۱) ارائه گردیده است.

### ۲-۱- انتخاب مدل مناسب پیش‌بینی نویز

برای تهیه نقشه‌های آلودگی صوتی معمولا باید از منطقه مورد نظر تعداد زیادی نقطه نمونه برداری گردد و به

تحقیق شاخص دیگر در این زمینه مطالعه ای است که در شهر تهران اقدام به تهیه نقشه‌های آلودگی صوتی در ارتفاع نموده است [۷]. ranjbar و همکاران (۲۰۰۷) در این پژوهش به منظور مدل‌سازی آلودگی صوتی از مدل استاندارد محاسباتی اول (SCM1)<sup>۱</sup> آلمان استفاده کرده‌اند. سپس با اندازه‌گیری تعدادی نقاط کنترل درستی این مدل مورد ارزیابی قرار گرفته و پس از آن مدل‌سازی صورت پذیرفته و نتایج آن در محیط سیستم اطلاعات مکانی ارائه گردیده است. در این پژوهش به منظور ارزیابی موثر اثر نویز حاصل از ترافیک محدوده مطالعاتی، مدل نویز با مدل سه بعدی محدوده تلفیق گردید. این مدل در محیط GIS به منظور بصری‌سازی اثر نامرئی نویز به اثری قابل تحقیق در غالب منحنی های رنگی نویز توسعه داده شد. سیستم شبکه بندی ارائه شده برای تخمین نویز حاصل از ترافیک در این مطالعه، تصاویری واضح از تغییر نویز بر روی ساختمان‌ها را ارائه می‌نماید [۷].

نتایج این مدل برای منطقه مورد مطالعه گویای ناامن بودن نمای جلو و امن بودن وجوه پشتی ساختمان‌ها برای کاربری‌های مسکونی و تجاری می‌باشد. هر دو وجه کناری در مقایسه با وجه جلوی ساختمان آرام‌تر بوده، اما ترازهای نویز در این نواحی هم چنان از ترازهای استاندارد برای کاربری‌های مسکونی و تجاری بسیار بالاتر هستند.

آلودگی صوتی حاصل از ترافیک در بسیاری از مطالعات و تحقیقات پیشین به صورت ترازهای رقومی مدل‌سازی شده اند، این نوع از مدل‌سازی امکان بررسی اثرات نویز را در همه ی جهات ممکن نمیسازد [۱۷]. به منظور یافتن راه حلی بهتر برای حل این مسائل، داشتن یک نقشه ی آلودگی صوتی که می‌تواند اطلاعات کاملی را از تاثیر آلودگی صوتی در همه‌ی جهات ارائه نماید، ضروری به نظر می‌آید. این امر با داشتن مدل ۳ بعدی آلودگی صوتی ممکن می‌گردد.

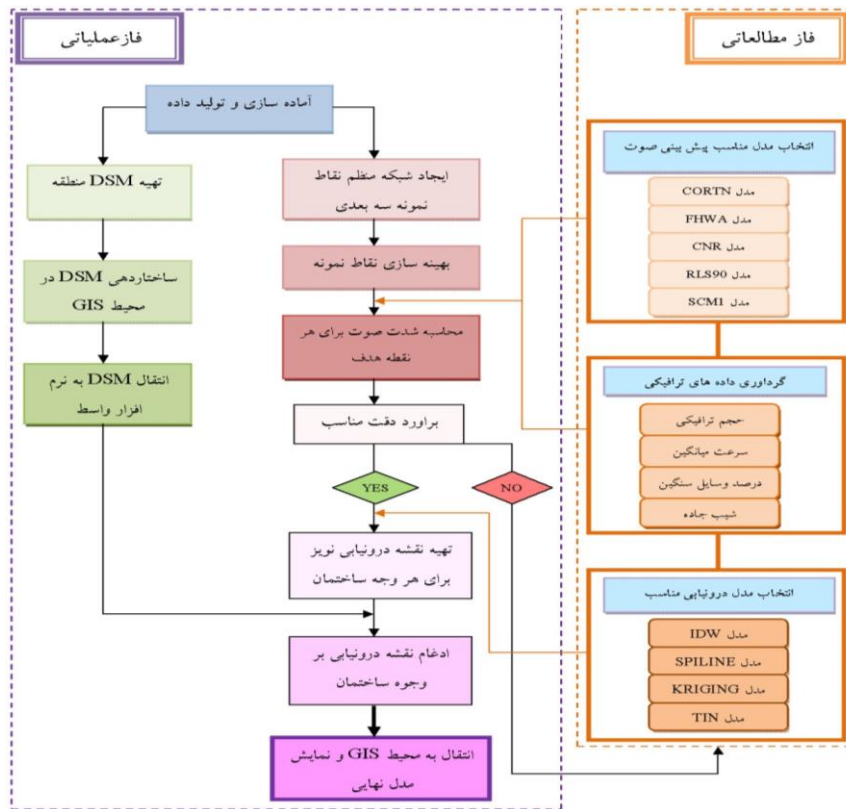
تحقیقات ذکر شده اگر چه همگی به دنبال تهیه نقشه‌های آلودگی صوتی ناشی از ترافیک بوده اند اما آنچه که سبب وجود تفاوت و برتری این پژوهش با آن‌ها می‌شود این نکته است که در این تحقیق ما سعی بر ارائه نقشه سه بعدی آلودگی صوتی حاصل از ترافیک داشته‌ایم به نحوی که با مشکلات تحقیقات قبل مواجه نشویم. مثلا در تحقیق ranjbar و همکاران (۲۰۰۷) که اساس و پایه

<sup>۲</sup> Matlab

<sup>۱</sup> Standard calculation method 1

صورت مستقیم مورد اندازه گیری قرار گیرد و نهایتاً با استفاده از مدل های درون یابی ترازهای صوت به دست آید. این امر دارای محدودیت ها و موانع پیش روی زیادی بوده که از جمله این محدودیت ها می توان به هزینه بر بودن، زمان بر بودن، عدم دسترسی به تمام منطقه و مواردی از این قبیل اشاره نمود. یکی از بهترین راه کارهای حل این مشکل این است که از یک سری مدل های

محاسباتی که قادرند ترازهای صوت را در هر نقطه دلخواه پیش بینی کنند استفاده شود. این مدل ها که تحت عنوان مدل های انتشار صوت ناشی از ترافیک و یا مدل های پیش بینی نویز شناخته می شوند، قادرند ترازهای صوت ناشی از جاده های پیرامون یک منطقه را برای هر نقطه دلخواه تخمین زده و پیش بینی کنند [۹ و ۸].



شکل ۱- فرایند کلی اجرای تحقیق

چنین مدلهایی در دو دسته اصلی قرار می گیرند. دسته ای که قادرند ترازهای صوت را در سطح زمین پیش بینی کنند و دسته ای دیگر که قادرند این ترازها را برای هر ارتفاع دلخواه تخمین بزنند. از جمله مهمترین این مدل ها می توان به مدل های <sup>۱</sup>CORTN، <sup>۲</sup>FHWA، <sup>۳</sup>CNR، <sup>۴</sup>RLS90، <sup>۵</sup>SCM1 اشاره نمود [۹ و ۸].

مدل FHWA اولین بار در سال ۱۹۷۸ توسط شرکت بزرگراه های کشور آمریکا به وجود آمد [۱۰]. در این مدل، وسایل نقلیه که در واقع همان منابع ایجادکننده آلودگی صوتی هستند به سه دسته تقسیم می شوند که همین امر

را می توان یکی از مزیت های خوب این مدل برشمرد. این مزیت سبب می شود تا محاسبه ترازهای نویز به شکل دقیق تر صورت پذیرد. مزیت دیگری که می توان برای این مدل ذکر نمود داشتن یک برنامه نرم افزاری مختص به این مدل است. نرم افزاری تحت عنوان <sup>۶</sup>TNM که محصولی از شرکت تولید کننده همین مدل می باشد. این نرم افزار قادر است ترازهای نویز را با توجه به روابط ریاضی آن محاسبه کرده و به شکل های مختلف از جمله منحنی تراز نمایش دهد. این مدل می تواند ترازهای نویز را تنها تا ارتفاع ۱٫۵ متری از سطح زمین پیش بینی نماید که همین امر را می توان یکی از نقاط ضعف آن برشمرد [۱۰]. رابطه این مدل مطابق رابطه (۱) می باشد.

۱ Calculation of road traffic noise  
 ۲ Federal highway administration  
 ۳ Contrast noise ratio  
 ۴ Richtlinien Lärmschutz Straben  
 ۵ Standard calculation method 1

۶ Traffic noise model

## ۲-۱-۱- مدل پیش‌بینی نویز CORTN

مدل CORTN اولین بار در سال ۱۹۷۵ در اسکاتلند مورد استفاده و آزمایش قرار گرفت. پس از آن توسط وزارت حمل‌ونقل این کشور و آزمایشگاه‌های تحقیقات جاده مورد تجدید نظر واقع گردید [۱۳-۱۵]. برای محاسبه ترازهای نویز در این مدل نیاز به انجام چندین مرحله فرایندهای محاسباتی می‌باشد.

مرحله اول: ابتدا خیابان مورد نظر با توجه به معیارهای مشخص شده به چندین بخش تقسیم‌بندی گردد.

مرحله دوم: با توجه به رابطه اصلی مدل اقدام به محاسبه نویز منتشر شده پایه می‌گردد که میزان این نویز از چندین عامل سنجیده می‌شود.

مرحله سوم: تصحیحات مختلفی همچون فاصله، وجود موانع و انعکاس بر روی نویز پایه ایجاد شده اعمال می‌گردد.

مرحله چهارم: تمامی نتایج باهم ترکیب شده تا ترازهای نویز برای هر نقطه هدف تعیین گردد.

اولین اقدام در استفاده از این مدل به منظور محاسبه ترازهای نویز تقسیم‌بندی خیابان مورد نظر به چند قسمت است. این قسمت‌ها می‌توانند هم‌اندازه و یا متفاوت از هم باشند. محل‌هایی که جریان ترافیکی تغییر می‌کند و یا شیب متفاوت می‌شود و یا انحنای وجود می‌آید را می‌توان محل جداسازی این قسمت‌ها در نظر گرفت. نکته مهم این است که تفاوت شدت نویز در هر قسمت با قسمت دیگر نباید از ۲ دسی‌بل بیشتر باشد. پس از تقسیم‌بندی خیابان نیز با توجه به مدل‌های محاسباتی و رابطه اصلی این مدل نسبت به محاسبه ترازهای نویز در هر قسمت اقدام صورت می‌گیرد [۱۳-۱۵].

رابطه ریاضی اصلی این مدل در رابطه (۴) نشان داده شده است. معمولاً رابطه ریاضی تمامی این مدل‌ها از دو بخش اصلی تشکیل شده است. بخش اول که میزان نویز پایه تولید شده از وسایل نقلیه را بسته به پارامترهای معرفی شده ترافیکی بیان می‌کند و بخش دوم که تصحیحاتی را به منظور کاستن از این نویز ایجاد شده بر روی رابطه اصلی اعمال می‌نماید [۱۳-۱۵].

$$L_{A10,1h} = L_o + \Delta_f + \Delta_g + \Delta_p + \Delta_d + \Delta_s + \Delta_\alpha + \Delta_r \quad (۲)$$

در این رابطه

$$Leq(h)_i = (\overline{L_o})_{Ei} + 10 \log_{10} \left( \frac{N_i \pi D_o}{S_i T} \right) + 10 \log_{10} \left( \frac{D_o}{D} \right)^{1+\alpha} + 10 \log_{10} \left( \frac{\Psi_\alpha(\phi_1, \phi_2)}{\pi} \right) \quad (۱)$$

مدل مطرح دیگر در این زمینه RLS90 است. این مدل آلمانی بوده که از توسعه مدل قدیمی RLS81 به وجود آمده است. این مدل به لحاظ گستردگی و توسعه مانند مدل FHWA نیست اما به هر حال یکی از رایج‌ترین و مهم‌ترین مدل‌های استفاده شده در کشور آلمان می‌باشد. ایراد بزرگ این آن نیز عدم توانایی محاسبه ترازهای نویز واقع در ارتفاعات مختلف است که همین امر سبب می‌شود تا برای این تحقیق مورد استفاده قرار نگیرد [۱۱]. رابطه اصلی این مدل نیز مطابق رابطه (۲) است.

$$L_m = L_{M,E} + R_{SL} + R_{RS} + R_{RF} + R_E + R_{DA} + R_{GA} + R_{TB} \quad (۲)$$

یکی دیگر از این مدل‌ها CNR است که ایتالیایی بوده و بر اساس توسعه و تصحیح مدل آلمانی RLS90 به وجود آمده است [۹]. همانند مدل‌های قبلی این مدل نیز قادر به محاسبه نویز در ارتفاع نبوده و برای انجام این تحقیق مناسب نیست. زیرا اصلی‌ترین فاکتور به منظور انتخاب یک مدل مناسب پیش‌بینی نویز برای این تحقیق امکان پیش‌بینی نویز در ارتفاعات مختلف است که مدل‌های ذکر شده هیچ کدام این قابلیت را دارا نیستند. رابطه اصلی این مدل نیز به صورت رابطه (۳) می‌باشد.

$$L_{AEq} = \alpha + 10 \log_{10} (\phi_L + \beta \phi_p) - 10 \log_{10} \left( \frac{d}{d_0} \right) + \Delta L_V + \Delta L_F + \Delta L_B + \Delta L_S + \Delta L_G + \Delta L_{VB} \quad (۳)$$

باتوجه به بررسی‌های صورت گرفته بر روی چندین مدل مطرح، مدل CORTN به دلیل ساده بودن و قابل محاسبه بودن تمامی پارامترهای آن و همچنین قابلیت آن در محاسبه ترازهای نویز در ارتفاعات مختلف به عنوان مدل نهایی پیش‌بینی نویز در این تحقیق انتخاب گردیده است. در واقع می‌توان گفت روابط نسبتاً ساده این مدل و امکان برنامه‌نویسی روابط آن در محیط‌های نرم‌افزاری این امکان را نیز فراهم می‌آورد تا اقدام به ساخت برنامه‌های نرم‌افزاری و واسط‌های گرافیکی به منظور محاسبه خودکار میزان نویز در این مدل نمود.

$L_0$  میزان نویز منتشر شده از منبع صوت برای یک فاصله مرجع ۱۰ متری بوده که از روابط (۵) و (۶) به دست می‌آید.

$$L_0 = 42.2 + 10 \log_{10} q \quad (۵)$$

$$L_0 = 29.1 + 10 \log_{10} Q \quad (۶)$$

رابطه (۵) میزان نویز منتشر شده از منبع صوت برای مدت یک ساعت و رابطه (۶) میزان نویز منتشر شده از منبع صوت به صورت میانگین برای مدت ۱۸ ساعت را محاسبه می‌کند. منظور از ۱۸ ساعت یعنی بازه زمانی بین ساعت ۶ صبح تا ۲۴ بامداد. در این روابط  $q$  میزان حجم ترافیک در مدت زمان یک ساعت می‌باشد. منظور از حجم ترافیک یعنی تعداد وسایل نقلیه عبوری که در مدت یک ساعت از محل مورد نظر عبور می‌کنند.  $Q$  نیز کل حجم ترافیکی از ساعت ۶ تا ۲۴ است.

$\Delta_f$  میزان تصحیح ناشی از جریانات ترافیکی بوده که به صورت رابطه (۷) حاصل می‌گردد.

$$\Delta_f = 33 \log_{10} \left( v + 40 + \frac{500}{v} \right) + 10 \log_{10} \left( 1 + \frac{5p}{v} \right) - 68.8 \quad (۷)$$

$v$  میانگین سرعت حجم ترافیکی در مدت یک ساعت بر حسب کیلومتر بر ساعت است.

$F$  حجم ترافیکی وسایل نقلیه سنگین در مدت یک ساعت می‌باشد. در این مدل منظور از وسایل نقلیه سنگین یعنی وسایل نقلیه‌ای که دارای وزنی بیش از ۱۵۲۵ کیلوگرم می‌باشند.

$P$  درصد وسایل نقلیه سنگین است که مطابق رابطه (۸) به دست می‌آید [۱۳-۱۵].

$$p = \frac{100f}{q} \quad (۸)$$

$\Delta_g$  تصحیح ناشی از وجود شیب بوده که مطابق رابطه (۹) حاصل می‌گردد [۱۳-۱۵]. در واقع مقدار شیب جاده نیز می‌تواند در شدت نویز ایجاد شده تاثیرپذیر باشد. چراکه زمانی که جاده دارای شیب سربالایی باشد وسیله نقلیه نیازمند افزودن دور موتور خواهد بود که همین امر افزایش میزان نویز را به دنبال خواهد داشت.

$$\Delta_g = 0.3 G \quad (۹)$$

$\Delta_p$  تصحیح ناشی از تاثیر جنس سطح جاده است. نوع جنس راه نیز می‌تواند یکی از عواملی باشد که سبب ایجاد نویز بیشتر گردد. در واقع به دلیل ایجاد اصطکاک بین لاستیک اتومبیل و جاده، این پارامتر نیز می‌تواند سبب ایجاد نویز بیشتر و یا کمتر گردد. به عبارت دیگر این پارامتر زمانی اهمیت دارد که در یک جاده چندین نوع سطح وجود داشته باشد. جنس این سطوح می‌تواند سبب ایجاد تغییرات در میزان نویز دریافتی گردد. میزان تاثیر این عامل نیز از روابط ذیل حاصل می‌گردد [۱۳-۱۵].

$$\Delta_p = 10 \log_{10}(90TD + 30) - 20 \quad (۱۰)$$

$$\Delta_p = 10 \log_{10}(20TD + 60) - 20 \quad (۱۱)$$

رابطه (۱۰) برای سطوح بتنی و رابطه (۱۱) نیز برای سطوح آسفالتی است که در آن‌ها  $TD$  عمق سطح مورد نظر می‌باشد. زمانی که سطح مورد نظر آسفالت با عمق ۲ سانتی‌متر باشد میزان این پارامتر ۰ خواهد بود [۱۳-۱۵].

$\Delta_d$  تصحیح ناشی از فاصله منبع نویز تا نقطه هدف است. شاید بتوان گفت مهمترین عاملی که بیشترین میزان تصحیح را بر روی شدت نویز ایجاد شده از منبع می‌گذارد وجود فاصله بین نقطه هدف تا منبع تولید نویز است. از آنجاکه این مدل قابلیت آن را دارد که میزان نویز را هم در سطح و هم در ارتفاع محاسبه کند پس طبیعتاً در این بخش با دو نوع فاصله سروکار خواهیم داشت، فاصله افقی و فاصله مایل که به نوعی بیان‌کننده همان ارتفاع است. میزان این تصحیح مطابق روابط زیر حاصل می‌گردد.

$$\Delta_d = -10 \log_{10} \left( \frac{d'}{13.5} \right) \quad (۱۲)$$

$d'$  فاصله مایل بین منبع نویز تا نقطه هدف است که به صورت رابطه (۱۳) به دست می‌آید.

$$d' = [(d + 3.5)^2 + h^2]^{\frac{1}{2}} \quad (۱۳)$$

$d$  فاصله افقی بین نقطه هدف تا لبه ۳٫۵ متری از مرکز خیابان می‌باشد.  $H$  نیز ارتفاع نقطه هدف تا فاصله نیم متری از لبه خیابان است [۱۳-۱۵].

$\Delta_s$  تصحیح ناشی از وجود مانع بین منبع نویز تا نقطه هدف است. میزان این تصحیح باتوجه به فاصله و ارتفاع مانع نسبت به نقطه هدف و منبع نویز و طی چند مرحله محاسبات حاصل می‌گردد. ابتدا باتوجه به فاصله و ارتفاع

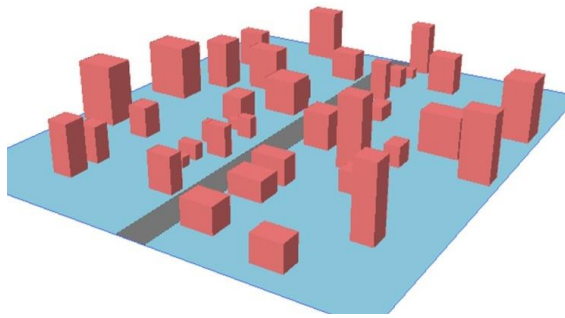
$$\Delta_r = 1.5 \left( \frac{\theta}{\theta} \right) \quad (20)$$

$\theta$  مجموع زوایای تشکیل شده بین محدود هر ساختمان با نقطه هدف می‌باشد.  $\theta$  نیز زاویه بین ابتدا و انتهای هر بخش پیرامونی نقطه هدف است.

## ۲-۲- تولید و گردآوری داده‌های مورد نیاز

### ۱-۲-۲- ساخت مدل سه‌بعدی شهر

با توجه به آن که بایستی ترازهای نویز بر وجوه مختلف ساختمان‌های سه‌بعدی نمایش داده شوند بنابراین ابتدا می‌بایست اقدام به ساخت مدلی سه‌بعدی از منطقه مورد نظر نمود.



شکل ۳- مدل سه‌بعدی ایجاد شده از منطقه

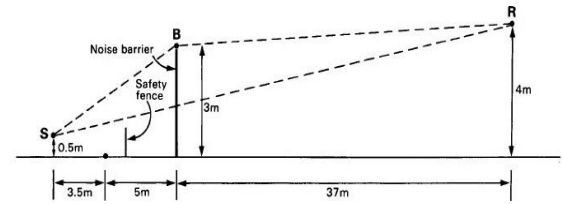
باتوجه به این که در این تحقیق هدف نمایش نقشه‌های نویز است بنابراین وجود جزئیات کامل در هر ساختمان امری ضروری نیست و تنها کافی است شکلی مکعبی و هم‌ابعاد با ساختمان مورد نظر ایجاد شده تا بتوان نقشه‌های نویز ایجاد شده را بر وجوه آن منطبق نمود. در منطقه مورد مطالعه نیز وضعیت ابعاد مسطحاتی ساختمان‌ها با استفاده از نقشه‌های اتوکدی موجود از منطقه در محیط نرم‌افزار ArcGIS ترسیم شده و ارتفاع هر ساختمان نیز با اندازه‌گیری میدانی به دست می‌آید. این ارتفاع به عنوان فیلدی توصیفی برای هر ساختمان در محیط نرم‌افزار معرفی می‌گردد. باتوجه به ترسیمات انجام شده و قابلیت‌های نرم‌افزار ArcGIS در نمایش سطوح سه‌بعدی، مدلی سه‌بعدی از منطقه تهیه می‌شود.

### ۲-۲-۲- ایجاد نقاط نمونه

برای ایجاد نقشه‌های پیوسته مانند نقشه‌های آلودگی صوتی، اولین داده مورد نیاز یک‌سری نقاط نمونه هستند که در سرتاسر منطقه پراکنده شده باشند تا بتوان با

مانع نسبت به نقطه هدف و منبع نویز ضریبی تحت عنوان  $\delta$  با توجه به شکل (۲) به دست می‌آید.

$$\delta = SB + BR - SR \quad (14)$$



شکل ۲- وجود مانع بین منبع نویز و نقطه هدف

پس از محاسبه مقدار  $\delta$ ، مطابق روابط و جدول زیر میزان تصحیح محاسبه می‌شود.

$$\Delta_s = A_0 + A_1x + A_2x^2 + \dots + A_nx^n \quad (15)$$

$$x = \log_{10} \delta \quad (16)$$

جدول ۱- مقادیر ضرایب ثابت در تصحیح میزان نویز به  $-3 \leq x \leq +1.2$  دلیل وجود مانع زمانی که

A0	-15.4
A1	-8.26
A2	-2.787
A3	-0.831
A4	-0.198
A5	+0.1539
A6	+0.12248
A7	+0.02175

اگر چنانچه مقدار  $x$  در محدوده مشخص شده نباشد میزان تصحیح به صورت مستقیم و مطابق روابط زیر محاسبه خواهد شد [۱۰-۱۲].

$$X < -3, \quad A = -5 \text{ dB} \quad (17)$$

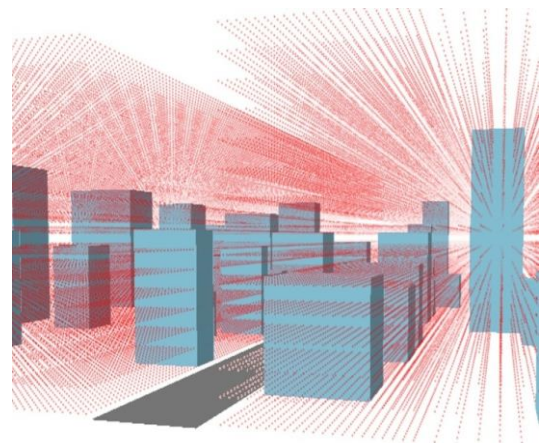
$$X > 1.2, \quad A = -30 \text{ dB} \quad (18)$$

$\Delta_a$  تصحیح ناشی از زاویه دید نقطه هدف می‌باشد و مطابق رابطه (۱۹) به دست می‌آید.

$$\Delta_a = 10 \log_{10} \left( \frac{\theta}{180} \right) \quad (19)$$

$\Delta_r$  تصحیح ناشی از وجود چندین ساختمان در یک منطقه است. زمانی که ارتفاع یک ساختمان حداقل یک و نیم متر بالاتر از سطح زمین باشد این امر سبب انعکاس نویز رسیده به سایر قسمت‌ها خواهد شد. میزان این تصحیح به صورت رابطه زیر حاصل می‌شود.

استفاده از مدل‌های پیش‌بینی نویز ترازهای نویز را در آن‌ها محاسبه نمود. نقاطی که می‌توانند یا به صورت منظم و یا به صورت نامنظم در سطح منطقه پراکنده گردند. شاید ایجاد مجموعه نقاط نامنظم برای این هدف مناسب نباشد، چراکه معمولاً نقاط نامنظم برای تهیه نقشه‌های توپوگرافی ارتفاعی ایجاد می‌گردند. نقشه‌هایی که تغییرات ارتفاعی در آن‌ها با هیچ سازوکاری قابل پیش‌بینی نیست. اما با توجه به آن‌که می‌توان تغییرات نویز را با توجه به مدل‌های پیش‌بینی کننده آن مشخص نمود پس لازم است که از یک مجموعه نقاط منظم سه‌بعدی که دارای فواصل طولی، عرضی و ارتفاعی از قبل مشخص شده‌ای نسبت به یکدیگر باشند بهره جست.



شکل ۴- ایجاد نقاط منظم سه‌بعدی

ایجاد چنین مجموعه نقاط منظمی اگرچه امری ساده و به دور از پیچیدگی است اما زمانی که وسعت منطقه زیاد باشد سبب بروز مشکلاتی می‌گردد. دلیل وجود مشکل این است که به خاطر کم بودن فواصل طولی، عرضی و ارتفاعی نقاط از یکدیگر، تعداد نقاط بسیار زیاد شده که این امر سبب بروز مشکلات زیادی می‌شود. از جمله این مشکلات می‌توان به کند شدن محاسبات، افزایش زمان محاسبات و... اشاره نمود. بنابراین می‌توان با اعمال سه مرحله پالایش به شکل قابل توجهی از تعداد نقاط کاست.

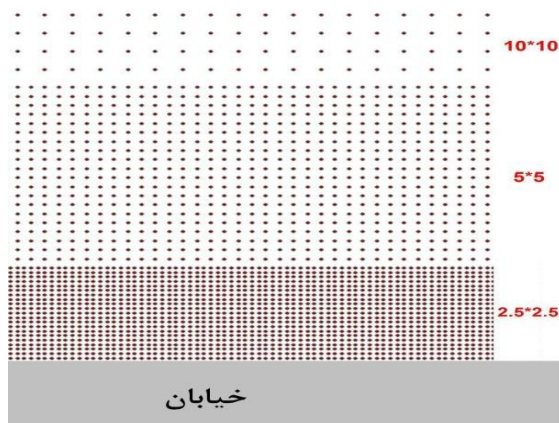
### ۲-۲-۳- پالایش نقاط نمونه

مرحله اول:

در حالت عادی نشان داده شد که برای ایجاد یک شبکه از نقاط سه‌بعدی می‌توان با در نظر گرفتن فواصل ثابت طولی، عرضی و ارتفاعی، اقدام به ایجاد یک شبکه از نقاط نمود. اما در روش ارائه شده می‌توان با توجه به میزان

تأثیر منبع ایجاد نویز در فواصل مختلف، اقدام به افزایش فواصل طولی و عرضی نقاط از یکدیگر نمود. این‌که تعیین حدود و مرزی که فواصل گریدبندی تغییر می‌کند چگونه باید مشخص شود بستگی به میزان تأثیر منبع ایجاد نویز در فواصل مشخص دارد. با انتخاب چند نقطه نمونه در فواصل مختلف از منبع نویز و انجام محاسبات مربوط به پیش‌بینی ترازهای نویز در آن نقاط، می‌توان به صورت تجربی این مرز را پیدا نمود.

بنابراین با توجه به میزان تفاوت نویز رسیده به نقاط مختلف که توسط مدل CORTN تخمین زده می‌شود، فواصل شبکه‌های گریدبندی در سه حالت ۲٫۵ در ۲٫۵ ، ۵ در ۵ و ۱۰ در ۱۰ متر مشخص می‌گردد. تا فاصله ۵۰ متری از گوشه کناری خیابان، این گریدبندی‌ها به صورت شبکه ۲٫۵ در ۲٫۵ متر خواهد بود. از فاصله ۵۰ تا ۱۵۰ متر از گوشه خیابان فواصل گریدبندی‌ها ۵ متر در ۵ متر خواهد بود و از فاصله ۱۵۰ تا ۲۰۰ متری از گوشه خیابان این فواصل ۱۰ متر در ۱۰ متر خواهند بود. با توجه به مدل CORTN، میزان تصحیح نویز منبع تا فاصله ۵۰ متری ۶- دسی بل، تا فاصله ۱۵۰ متری ۱۰٫۵- دسی بل و تا فاصله ۲۰۰ متری ۱۱٫۷- دسی بل می‌باشد.



شکل ۵- تغییر فواصل گریدبندی در نقاط نمونه

این نتایج حاکی از سیر نزولی تأثیرپذیری نویز منبع بر فواصل دورتر است که همین امر سبب می‌شود تا از تراکم نقاط نمونه در فواصل دورتر از منبع نویز کاسته شود. مرحله دوم:

با انجام مرحله اول به تعداد قابل توجهی از نقاط کاسته می‌شود و نقاط نمونه در سرتاسر منطقه گسترده می‌شوند. اما نکته‌ای که وجود دارد این است که در مناطقی که هیچ‌گونه ساختمانی وجود ندارد طبیعتاً نیازی



از آنجا که گستردگی نقاط در سطح منطقه به صورت شبکه منظم صورت پذیرفته پس جداسازی نقاط واقع بر دیواره ها امری پیچیده نیست. به شکل های مختلفی می توان این جداسازی را انجام داد. مثلا بین ساختمان ها و نقاط تقاطعی ایجاد نمود به شرط آنکه نقاط شمول درون ساختمان ها به حساب نیایند. یا اینکه با بررسی تک تک ساختمان ها از نظر مختصات طول و عرض نقاط واقع بر دیواره ها، با به کار گیری تابع پرسشگری اقدام به انتخاب نقاطی از ساختمان مورد نظر نمود که دارای مختصات طولی و یا عرضی یکسان به شرط واقع شدن بر دیواره ساختمان باشند.

با انجام این سه مرحله پالایش مطابق آنچه که در جدول (۲) نمایش داده شده است تعداد قابل توجهی از نقاط کاسته می شود که این امر نه تنها در دقت تهیه نقشه های آلودگی صوتی تاثیر منفی قابل توجهی ندارد بلکه سبب بهبود عملکرد سیستم محاسباتی نیز خواهد شد.

جدول ۲- تعداد نقاط کاهش یافته پس از مراحل بهینه سازی

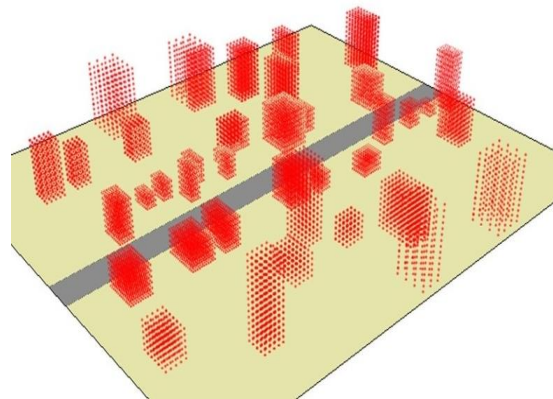
مراحل پالایش	تعداد نقاط پس از پالایش	درصد کاهش یافته نقاط نسبت به ۸۹۶ هزار نقطه اولیه
مرحله اول	۲۱۸۳۳۸	۴۱۰٪
مرحله دوم	۱۸۱۰۰	۴۹۵۰٪
مرحله سوم	۱۱۴۵۶	۷۸۲۱٪

## ۲-۲-۴- گردآوری داده های ترافیکی

با توجه به عدم وجود سیستم های خودکار ثبت داده های ترافیکی در منطقه مورد مطالعه، تهیه این داده ها به صورت مستقیم و حضوری انجام می پذیرد. نخستین داده مورد نیاز مدل CORTN به منظور محاسبه ترازهای نویز حجم تردد وسایل نقلیه عبوری در مدت یک ساعت است. منظور از حجم تردد وسایل نقلیه عبوری یعنی تعداد وسیله ای که در مدت یک ساعت از خیابان مورد نظر عبور کرده باشند. این تعداد وسایل نقلیه عبوری در تاریخ ۱۶م اسفند ماه ۱۳۹۴ در بازه زمانی ۱۲ تا ۱۳ به صورت مشاهده حضوری ثبت گردید.

پارامتر دیگر ترافیکی مورد نیاز در این مدل درصد وسایل نقلیه سنگین عبوری در این مدت است. با توجه به توضیحات این مدل منظور از وسایل نقلیه سنگین وسایلی هستند که دارای وزنی بیش از ۱۵۲۵ کیلوگرم باشند. این درصد عبوری نیز به همان روش مشاهده حضوری ثبت گردید.

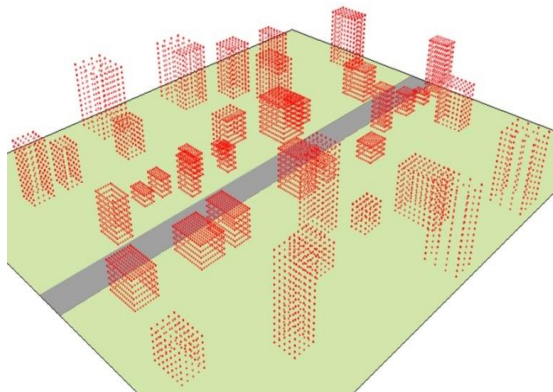
به وجود نقاط نمونه نیست. زیرا هدف تحقیق نمایش آلودگی صوتی بر وجوه مختلف ساختمان ها است و محاسبه نویز در مناطقی غیر از آن امری غیر ضروری است. برای انجام این مرحله از فرایند بهینه سازی کافی است همزمان شبکه نقاط ایجاد شده و مدل سه بعدی ساخته شده را وارد محیط ArcGIS کرده و بین آن ها با استفاده از تابع تقاطع<sup>۱</sup> یک تقاطع سه بعدی ایجاد نمود. انجام این مرحله از فرایند پالایش علاوه بر اینکه نقاط غیر ضروری را از مجموعه نقاط ایجاد شده حذف می کند بلکه تعداد قابل توجهی نیز از آن ها کاسته می شود.



شکل ۶- وضعیت پراکندگی نقاط در سطح منطقه پس از مرحله دوم پالایش تعداد نقاط

مرحله سوم:

با انجام مرحله قبل تنها نقاطی باقی می ماند که به نوعی منطبق بر وجوه بیرونی ساختمان ها و یا درون آن ها قرار گرفته اند. با توجه به این که هدف تحقیق تهیه نقشه ترازهای نویز واقع بر وجوه بیرونی ساختمان ها است پس طبیعتا نیازی به وجود نقاط درون ساختمان ها نیست. می توان با استفاده از تابع پرسشگری<sup>۲</sup> در محیط ArcGIS این نقاط غیر ضروری را نیز حذف نمود.



شکل ۷- وضعیت پراکندگی نقاط در سطح منطقه پس از مرحله سوم

<sup>۱</sup> Intersect  
<sup>۲</sup> Query

نکته مهمی که در این زمینه قابل ذکر است این است که وجود موتورسیکلت‌های قدیمی در سطح شهر و آلاینده‌های صوتی بسیار زیاد آن‌ها سبب می‌شود تا نتوان

آن‌ها را جزو وسایل نقلیه سبک به حساب آورد. بنابراین این دسته از موتورسیکلت‌ها نیز جزو وسایل نقلیه سنگین به حساب آورده شده و در محاسبات مدل اعمال می‌شود.

جدول ۳: پارامترهای ترافیکی گردآوری شده از منطقه مورد مطالعه

پارامتر ترافیکی	حجم تردد وسایل نقلیه عبوری (برحسب درصد)	نسبت وسایل نقلیه سنگین عبوری (برحسب درصد)	میانگین سرعت وسایل نقلیه (برحسب درصد)	شیب خیابان (برحسب درصد)
مقدار	۴۰۰۰	۱۰	۶۰	۰

دیگر پارامتر مهم ترافیکی در این مدل میانگین سرعت وسایل نقلیه عبوری است. طبیعتاً به دلیل عدم وجود دوربین‌های خودکار ثبت سرعت در سطح منطقه مطالعه، محاسبه این پارامتر نیز به صورت مستقیم و حضوری صورت می‌پذیرد. با انتخاب تعداد ۴۰ وسیله نقلیه و ثبت سرعت آن‌ها با استفاده از دستگاه‌های تعیین موقعیت جهانی<sup>۱</sup> (GPS) و نهایتاً میانگین‌گیری از سرعت‌های ثبت شده نیز این پارامتر محاسبه گردید. نتایج حاصل از ثبت داده‌های ترافیکی در جدول (۳) قابل مشاهده است.

## ۲-۳- انتخاب مدل درون‌یابی مناسب

پس از این‌که تمامی نقاط گسترده شده در سطح منطقه از نظر میزان نویز مورد محاسبه قرار گرفتند حال می‌باید این مجموعه نقاط برای هر یک از وجوه ساختمان‌ها دسته‌بندی گردند و سپس بین آنها درون‌یابی صورت گرفته تا از یک حالت گسسته به یک حالت پیوسته تبدیل شوند. از آن‌جا که قصد داریم فرایند درون‌یابی را در محیط ArcGIS انجام دهیم بنابراین نمی‌توانیم درون‌یابی را به شکل معمول خود و برای هروجه ساختمان انجام دهیم. چراکه ArcGIS تنها قادر است درون‌یابی را تنها بین نقاط واقع بر سطوح افقی انجام دهد (یعنی در یک نگاه از بالا نقاط بر یکدیگر منطبق نباشند) و از انجام درون‌یابی بین نقاط واقع بر سطوح عمودی عاجز است. بنابراین نقاط واقع بر دیواره‌های کناری ساختمان بر روی یکدیگر منطبق شده و عملاً امکان درون‌یابی بین آن‌ها وجود نخواهد داشت.

برای رفع این مشکل ابتدا نقاط واقع بر هروجه ساختمان جداسازی شده و این نقاط در فرمت تکست خروجی گرفته می‌شوند. سپس بسته به وضعیت قرارگیری وجه مورد نظر، جای ستون طول و یا عرض با ستون ارتفاع

جابه‌جا شده تا نقاط واقع بر وجه مورد نظر بر روی یک سطح افقی تصویر شوند. پس از این کار نقاط مجدداً وارد نرم افزار ArcGIS می‌شوند و امکان انجام درون‌یابی بین آن‌ها فراهم می‌گردد.

نکته مهم این است این تصویر کردن هیچ‌گونه اعوجاج و یا تغییری در ابعاد و اندازه وجه مورد نظر پدید نمی‌آورد. برای انجام درون‌یابی دو مدل وزن‌دهی بر اساس معکوس فاصله<sup>۲</sup> (IDW) و کریجینگ<sup>۳</sup> بیشتر مورد استفاده قرار می‌گیرند و کاربردهای بیشتری دارند [۱۶]. طبیعتاً سایر مدل‌های درون‌یابی نیز از دقت قابل قبولی برخوردار هستند اما آنچه که در این تحقیق بیش از دقت روش‌های درون‌یابی اهمیت دارد این است که اساساً چنین فرایند پیچیده‌ای بتواند به تهیه نقشه‌های آلودگی صوتی در ارتفاعات مختلف بینجامد. به همین دلیل بررسی مدل‌های مختلف درون‌یابی و انتخاب مدل مناسب در حد محدودی صورت پذیرفته است. حال برای این‌که بتوانیم به درستی انتخاب کنیم که از کدام یک از این دو مدل درون‌یابی استفاده نماییم بهتر است با انتخاب تعدادی نقاط تست برای هر کدام از این دو مدل فرایند صحت‌سنجی<sup>۴</sup> را انجام داده و با مقایسه نتایج حاصل از آن‌ها مدلی که دقت بهتری را ایجاد می‌کند به عنوان مدل اصلی درون‌یابی انتخاب کنیم.

بدین منظور نقاط واقع بر یکی از وجوه جلویی ساختمان‌های منطقه انتخاب شده و مورد ارزیابی قرار می‌گیرند. ۲۰ درصد از نقاط به عنوان نقاط تست انتخاب شده و نقشی در درون‌یابی نخواهند داشت و تنها به منظور صحت‌سنجی مدل مورد استفاده قرار خواهند گرفت. همان‌طور که در جداول (۴) و (۵) مشاهده می‌گردد مدل درون‌یابی کریجینگ با دقت بهتری نسبت به مدل درون‌یابی

<sup>۲</sup> Inverse distance weight

<sup>۳</sup> Kriging

<sup>۴</sup> Validation

<sup>۱</sup> Global positioning system

ترافیک ریلی، ترافیک جاده ای، ترافیک هوایی، کارهای ساختمانی و عمومی و مواردی از این قبیل اشاره نمود. اما طبیعتاً در بیشتر مناطق مسکونی شهری عامل ترافیک جاده‌ای دارای نقش پررنگ‌تری در ایجاد آلودگی صوتی می‌باشد. خودروها اعم از سبک و سنگین و موتورسیکلت‌ها عامل ایجاد این نوع از آلودگی هستند. میزان نویزی این وسایل تولید می‌کنند بسته به نوع وسیله و عمر آن عددی بین ۷۰ تا ۱۰۰ دسی بل می‌باشد [۷]. این محدوده جزو محدوده‌های نسبتاً مضر برای شنوایی انسان بوده که سبب بروز مشکلات شنوایی برای انسان می‌گردد.

وزن‌دهی بر اساس معکوس فاصله فرایند درون‌یابی را انجام می‌دهد. در واقع انحراف معیار نقاط پیش‌بینی شده در مدل کریجینگ بسیار کمتر از مدل وزن‌دهی بر اساس معکوس فاصله است و این امر نشان از دقت بهتر این مدل دارد.

### ۳- مدل‌سازی سه‌بعدی آلودگی صوتی با استفاده از مدل پیش‌بینی نویز CORTN

#### ۳-۱- منابع تولید نویز ترافیکی

در مناطق شهری عوامل بسیار زیادی می‌توانند منجر به تولید نویز گردند. از جمله این عوامل می‌توان به صنعت،

جدول ۴- نتایج حاصل از صحت‌سنجی مدل درون‌یابی بر اساس معکوس فاصله

شماره نقطه	X	Y	نویز واقعی	نویز پیش‌بینی شده	خطا
۱	۲۹۱۸۷۰٫۵	۳۷۵۳۹۵۲	۷۴٫۸۵۵۵	۷۴٫۸۹۱۵	۰٫۳۵۹
۲	۲۹۱۸۲۰	۳۷۵۳۹۵۲	۷۵٫۳۶۴۵	۷۵٫۲۸۶۷	-۰٫۷۷۸
۳	۲۹۱۸۲۰	۳۷۵۲۹۶۲	۷۵٫۰۶۵۹	۷۵٫۰۰۸۷	-۰٫۵۷۱
۴	۲۹۱۸۳۰	۳۷۵۲۹۶۲	۷۴٫۷۸۶۹	۷۴٫۷۶۷۵	-۰٫۰۱۹۴
۵	۲۹۱۸۰۵	۳۷۵۲۹۶۷	۷۴٫۱۸۳۷	۷۴٫۳۱۳۱	۰٫۱۲۹۳
۶	۲۹۱۸۱۰	۳۷۵۲۹۶۷	۷۴٫۴۶۳۳	۷۴٫۴۸۴۲	۰٫۰۲۰۹
۷	۲۹۱۸۳۰	۳۷۵۲۹۶۷	۷۴٫۴۸۲۲	۷۴٫۴۴۸۰	-۰٫۰۳۴۱
۸	۲۹۱۸۱۰	۳۷۵۲۹۷۲	۷۴٫۰۹۶۷	۷۴٫۰۹۸۱	۰٫۰۰۱۴
۹	۲۹۱۸۱۲٫۵	۳۷۵۲۹۷۵	۷۳٫۷۷۴۲	۷۳٫۷۹۳۲	۰٫۰۱۹۰
۱۰	۲۹۱۸۱۵	۳۷۵۲۹۷۵	۷۳٫۸۳۰۰	۷۳٫۹۱۵۴	۰٫۰۸۵۴

جدول ۵- نتایج حاصل از صحت‌سنجی مدل درون‌یابی کریجینگ

شماره نقطه	X	Y	نویز واقعی	نویز پیش‌بینی شده	خطا
۱	۲۹۱۸۷۰٫۵	۳۷۵۳۹۵۲	۷۴٫۸۵۵۵	۷۴٫۸۴۲۵	-۰٫۰۱۲۹
۲	۲۹۱۸۲۰	۳۷۵۳۹۵۲	۷۵٫۳۶۴۵	۷۵٫۳۴۷۷	-۰٫۰۱۶۸
۳	۲۹۱۸۲۰	۳۷۵۲۹۶۲	۷۵٫۰۶۵۹	۷۵٫۰۵۹۵	-۰٫۰۰۶۳
۴	۲۹۱۸۳۰	۳۷۵۲۹۶۲	۷۴٫۷۸۶۹	۷۴٫۷۷۹۱	-۰٫۰۰۷۸
۵	۲۹۱۸۰۵	۳۷۵۲۹۶۷	۷۴٫۱۸۳۷	۷۴٫۲۱۲۷	۰٫۰۲۸۹
۶	۲۹۱۸۱۰	۳۷۵۲۹۶۷	۷۴٫۴۶۳۳	۷۴٫۴۵۲۳	-۰٫۰۱۰۹
۷	۲۹۱۸۳۰	۳۷۵۲۹۶۷	۷۴٫۴۸۲۲	۷۴٫۴۶۵۵	-۰٫۰۱۶۶
۸	۲۹۱۸۱۰	۳۷۵۲۹۷۲	۷۴٫۰۹۶۷	۷۴٫۰۹۲۹	-۰٫۰۰۳۸
۹	۲۹۱۸۱۲٫۵	۳۷۵۲۹۷۵	۷۳٫۷۷۴۲	۷۳٫۷۵۹۱	-۰٫۰۱۵۰
۱۰	۲۹۱۸۱۵	۳۷۵۲۹۷۵	۷۳٫۸۳۰۰	۷۳٫۸۲۲۱	-۰٫۰۰۷۹

#### ۳-۲- محاسبه میزان نویز

همان‌گونه که گفته شد مدل CORTN وظیفه محاسبه ترازهای نویز در نقاط هدف را در این تحقیق بر عهده دارد. با توجه به این که منطقه دارای وسعت است و تعداد نقاط بسیار زیاد هستند (۱۱۴۵۶ نقطه) پس عملاً محاسبات

مدل‌های پیش‌بینی کننده نویز معمولاً با تفکیک وسایل نقلیه به دو نوع سبک و سنگین روابط جداگانه ای را برای پیش‌بینی نویز مربوط به هر یک ارائه می‌نمایند. مثلاً در مدل CORTN وسایل نقلیه با وزن کمتر از ۱۵۲۵ کیلوگرم وسایل سبک محسوب می‌شوند و وسایل با وزن بیشتر از این عدد جزو وسایل سنگین به حساب می‌آیند.

ریاضی به صورت دستی امکان پذیر نیست و نیاز به یک محیط نرم افزاری یا برنامه نویسی وجود دارد که بتواند با سرعت عمل بیشتر و بهتری ترازهای نویز در هزاران نقطه از قبل مشخص شده را محاسبه نماید.

همانند مدل FHWA که دارای یک برنامه نرم افزاری تحت عنوان TNM است و می تواند ترازهای نویز را برای نقاط هدف محاسبه نماید، مدل CORTN نرم افزار تخصصی یا برنامه از پیش نوشته شده ای ندارد که بتواند ترازهای نویز را برای نقاط هدف محاسبه کند. بنابراین می بایست تک تک روابط آن در یک محیط نرم افزاری برنامه نویسی و فرمول نویسی گردد تا با سرعت بیشتری محاسبات انجام پذیرد.

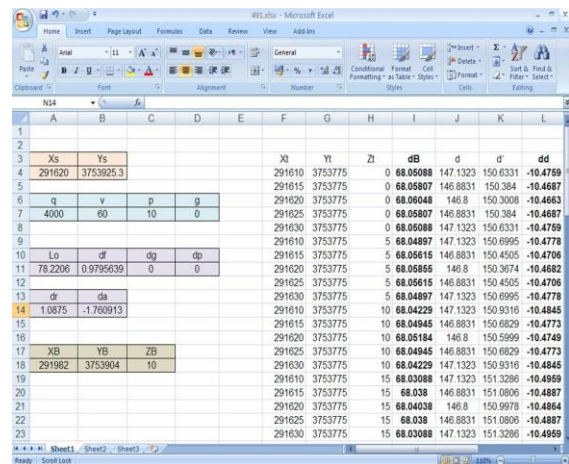
برای انجام این محاسبات می توان از محیط های فرمول نویسی مختلفی همچون متلب<sup>۱</sup>، اکسل<sup>۲</sup>، C++ و محیط هایی مانند آن استفاده نمود. اما با توجه به این که در بیشتر مراحل تحقیق نیاز است نقاط محاسبه شده وارد نرم افزار ArcGIS گردد و یا از محیط آن خارج گردد طبیعتاً باید نقاط دارای فرمتی باشند که انجام این کار به سهولت صورت گیرد و نیاز به صرف زمان زیاد برای تغییر فرمت نقاط نباشد. با توجه به این که محیط نرم افزاری اکسل محیطی با پیچیدگی کمتر و سادگی بیشتری نسبت به سایر محیط های نرم افزاری گفته شده است و همچنین قابلیت خروجی گرفتن نقاط محاسبه شده با فرمت تکست<sup>۳</sup> را داراست، بنابراین نرم افزار اکسل به عنوان محیط اصلی فرمول نویسی برای انجام محاسبات ترازهای نویز در نقاط هدف انتخاب می گردد.

این نرم افزار مانند سایر نرم افزارهای برنامه نویسی از تمامی توابع و عملگرهای ریاضی پشتیبانی کرده و دارای زبان واحدی برای این توابع با سایر نرم افزارهای برنامه نویسی می باشد. مزیت مهم آن در این است که هم زمان امکان دیدن نتایج محاسبات با کوچک ترین تغییر اعمال شده در مقادیر ورودی نیز وجود دارد و نیازی به اجرای جداگانه برنامه وجود ندارد. این امر سبب می شود بتوان در همان لحظه محاسبه نتایج را مشاهده نمود و در صورت لزوم تصحیحات مورد نیاز را اعمال کرد.

با توجه به خلاء نرم افزاری موجود در زمینه مدل CORTN این ایده به ذهن رسید تا با ایجاد یک واسط نرم افزاری گرافیکی این خلاء نرم افزاری تاحدودی جبران شود تا استفاده کنندگان و محققین در این زمینه با مشکلات کمتری بتوانند به محاسبه نویز در نقاط دل خواه اقدام نمایند. در این مدل برای محاسبه ترازهای نویز در هر نقطه نیاز به استفاده از روابط ریاضی بسیار زیادی است که تک تک پارامترها را محاسبه و تعیین می کند. بروز خطا و اشتباه در هر مرحله از محاسبه سبب بروز نتایج اشتباه خواهد شد و نویز به دست آمده متفاوت از مقدار واقعی محاسباتی خود خواهد بود. بنابراین برای جلوگیری از بروز این مشکل و جلوگیری از مواجهه مستقیم کاربران با روابط سنگین و پیچیده این مدل، واسط گرافیکی کاربری تحت عنوان AZR CORTN<sup>۴</sup> با استفاده از محیط برنامه نویسی متلب تولید شده تا کاربران با اطمینان بیشتر و صرف زمان بسیار کمتر بتوانند ترازهای نویز را در هر نقطه دل خواه با هر شرایط ترافیکی و یا محیطی محاسبه نمایند.



شکل ۹- واسط گرافیکی محاسبه نویز



شکل ۸- محاسبات ترازهای نویز در محیط اکسل

۱ Matlab  
۲ Excel  
۳ Txt

۴ Amin Zamingard Rouzbahani Cortn

### ۳-۳- نمایش و بصری سازی نقشه های آلودگی صوتی در محیط سیستم اطلاعات مکانی

در تهیه هر نقشه و یا مدل نرم افزاری، واقعیت پذیری و کاربرپسند بودن یکی از مهمترین شاخصه ها به منظور فهم راحت تر می باشد. زمانی یک مدل قابلیت نمایش بهتری را فراهم می کند که المان ها، عناصر و جزئیات به کاررفته در فرایند ایجاد آن به درستی انتخاب شده و به درستی در تولید مدل به کار برده شوند. با توجه به هدف تحقیق که همانا ایجاد مدلی سه بعدی از یک منطقه است که وجوه ساختمان ها بیان گر میزان نویز رسیده باشد بنابراین با یک مدل سازی ساده سه بعدی مواجه نیستیم. مدل سه بعدی نهایی تولید شده در یک مرحله و توسط یک نرم افزار قابل تهیه شدن نیست، بلکه با توجه به مطالب گفته شده نیاز به طی یک فرایند چند مرحله ای بوده که در این راستا از چندین نرم افزار مختلف نیز بهره گرفته می شود.

از آن جا که ما به دنبال این هستیم که تا حد امکان از نرم افزار ArcGIS برای انجام مراحل مدل سازی این تحقیق استفاده کنیم بنابراین جهت نمایش و تهیه مدل نهایی در این نرم افزار با مشکلاتی مواجه هستیم که می بایست این مشکلات برطرف شده تا بتوان مدل نهایی را در محیط این نرم افزار نمایش داد. با توجه به آن که نقشه های درون یابی شده وجوه مختلف ساختمان ها به صورت عکس های دو بعدی تهیه گردیده و همچنین مدل سه بعدی ساختمان های منطقه نیز در نرم افزار ArcGIS تهیه شده بنابراین تنها کافی است تصاویر تهیه شده بر وجوه مختلف ساختمان ها منطبق گردند تا مدل نهایی تولید شود. چنین فرایندی در محیط این نرم افزار امکان پذیر نیست.

قابلیت های سه بعدی این نرم افزار در زمینه تولید، ترسیم، ویرایش و مدیریت نقشه های سه بعدی آنقدر گسترده و پیشرفته نیست که بتوان هر نوع فرایند سه بعدی را در آن اجرا و مدیریت نمود. در واقع این نرم افزار در زمینه ترسیمات و طراحی اشکال سه بعدی از برنامه هایی همچون اتوکد<sup>۱</sup> و تری دی مکس<sup>۲</sup> ضعیف تر بوده و دارای خلاء می باشد. حال با توجه به این مشکل و لزوم استفاده از نرم افزار ArcGIS برای نمایش مدل نهایی پس نیازمند استفاده از نرم افزار واسطی هستیم که قادر باشد داده ورودی مورد نیاز این نرم افزار را ساخته و آماده نماید.

نرم افزار اسکچ آپ<sup>۳</sup> یکی از ساده ترین و البته پرکاربردترین نرم افزارهای تولید شده در زمینه تهیه نقشه های سه بعدی است. توانایی این نرم افزار در بکارگیری بیشتر فرمت های برداری و رستری در دو حالت دوبعدی و سه بعدی آن را به یکی از قدرتمندترین نرم افزارهای تولید داده های سه بعدی تبدیل نموده است. از جمله فرمت هایی که این نرم افزار پشتیبانی می کند می توان به Tiff, Jpg, Dwg, Skp, 3ds, Kml, Kmx اشاره نمود. نرم افزار اسکچ آپ قادر است فرمت های گفته شده را هم به عنوان داده ورودی بپذیرد و هم اینکه نقشه های تولید شده را در این فرمت ها خروجی گرفته و ذخیره نماید.

در این تحقیق برای تولید مدل نهایی ابتدا ساختمان های سه بعدی ایجاد شده در نرم افزار ArcGIS را به محیط اسکچ آپ منتقل کرده، سپس تصاویر دوبعدی نقشه های درون یابی شده را بر وجوه مورد نظر هر ساختمان ادغام می کنیم و در نهایت نقشه نهایی را با فرمت Skp ذخیره کرده و برای نمایش نهایی وارد محیط ArcScene می نمایم. استفاده از نرم افزار ArcScene سبب می شود بتوان هرگونه تغییر و تحول از نظر ارتفاعی و یا ساخت المان های شهری را به منظور فهم بهتر مدل سه بعدی، با کیفیت و دقت بالاتری نسبت به سایر نرم افزارهای نمایش سه بعدی ارائه داد. به عنوان مثال با استفاده از ابزار animation در این نرم افزار می توان بصورت کاملا شبیه سازی شده بر فراز مدل سه بعدی پرواز کرده و اقدام به تهیه فیلم از این مدل نمود. که این امر در بصری سازی و نمایش مدل ساخته شده به منظور فهم بهتر، امری بسیار حائز اهمیت می باشد.

### ۴- نتایج و پیشنهادات

این تحقیق قصد داشت با بهره گرفتن از کاستی های تحقیقات انجام شده مشابه در زمینه مدل سازی سه بعدی آلودگی صوتی اقدام به تهیه نقشه های سه بعدی آلودگی صوتی نماید به نحوی که سادگی در مدل سازی و صحت نتایج در آن حاصل گردد. بر همین اساس ابتدا با مطالعات صورت گرفته مدل پیش بینی نویز CORTN انتخاب گردید تا برای پیش بینی نویز نقاط واقع بر منطقه مورد مطالعه به کار گرفته شود. نتایج حاصل از بررسی های

<sup>۱</sup> Autocad

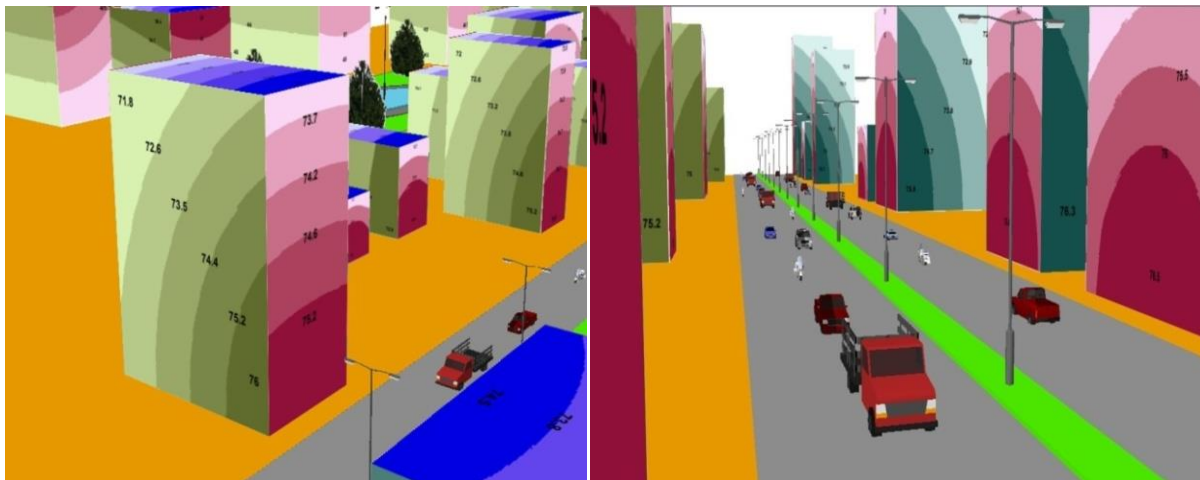
<sup>۲</sup> 3D max

<sup>۳</sup> Sketchup

میدانی نیز حاکی از این داشت که انتخاب این مدل به درستی صورت پذیرفته است. سپس با ایجاد مجموعه نقاط نمونه و انجام پالایش بر روی تعداد آن‌ها و همچنین ساخت مدل سه بعدی از منطقه، نقشه‌های سه بعدی آلودگی صوتی در نرم افزار ArcGIS ارائه گردید.

می‌توان ادعا نمود در این تحقیق روش‌ها و متدهایی ارائه شد که نه تنها تولید چنین نقشه‌هایی را آسان‌تر می‌کند بلکه زمان انجام آن را کاهش می‌دهد، هزینه تولید را کم می‌کند، سرعت تولید نقشه را زیاد می‌کند و از همه مهم‌تر این که نقشه‌ها را به شکلی کاربرپسند و ساده به منظور استفاده همگانی تولید می‌کند. همچنین می‌توان حل این موضوع که اساساً تهیه نقشه‌های آلودگی صوتی در محیط‌های سه بعدی از طریق سیستم اطلاعات مکانی امکان‌پذیر است را یکی از نتایج مهم این تحقیق برشمرد.

در این تحقیق راه‌کارهایی ارائه گردید تا بتوان از تعداد نقاط نمونه به میزان قابل توجهی کاست تا مانع از کندشدن سیستم محاسباتی به دلیل افزایش تعداد نقاط شود. مشکلی که سایر تحقیقات مشابه با آن سر و کار داشتند اما در این تحقیق با انجام پالایش بر روی تعداد نقاط، کاهش بسیار قابل توجهی در تعداد این نقاط رخ داد به نحوی که در درستی نقشه‌ها و نتایج خللی وارد نشود. همچنین با استفاده از مدل درون‌یابی کریجینگ درونیابی بین نقاط نمونه صورت پذیرفت که پس از بررسی دقت درون‌یابی و مقایسه آن با روش‌های دیگر مشخص گردید که این مدل درون‌یابی نیز به درستی انتخاب گردیده است و نتایج حاصل از آن مطابقت بسیار زیادی با مقادیر واقعی دارد.



شکل ۱۰- مدل نهایی تولید شده در محیط ArcScene

اما اگر بخواهیم یکی از دست‌اوردهای مهم این تحقیق را ذکر کنیم می‌توان به ساخت واسط گرافیکی کاربری اشاره نمود که امکان پیش‌بینی نویز با استفاده از مدل CORTN را بدون انجام کوچکترین محاسبه دستی امکان‌پذیر می‌سازد. چنین واسطی این امکان را فراهم می‌آورد تا بدون نیاز به محاسبات سنگین این مدل از میزان نویز موجود در نقطه مورد نظر با وارد کردن پارامترهای مورد نیاز اطلاع حاصل نمود.

اگر بخواهیم نتایج عددی حاصل از مدل پیش‌بینی نویز را مورد بررسی قرار دهیم می‌توانیم بگوییم با توجه به نتایج به دست‌آمده مشخص شد که تغییر ارتفاع دارای تاثیر مستقیم بر روی میزان نویز رسیده به نقطه است. اما نکته مهم این است که هرچه ساختمان مورد نظر به منبع

ایجاد نویز نزدیک‌تر باشد افزایش ارتفاع تاثیر بیشتری بر روی کاهش میزان نویز رسیده به نقطه دارد. و هرچه این فاصله بیشتر باشد این تاثیر کمتر است. دلیل این امر نیز کاملاً واضح است. زمانی که ساختمان نزدیک به منبع نویز باشد فاصله مایل بین نقطه هدف تا منبع نویز به اندازه نسبتاً زیادی بیشتر از فاصله افقی بین نقطه هدف تا منبع نویز است و زمانی که ساختمان دور از منبع نویز باشد این دو فاصله تقریباً با هم یکسان هستند.

با توجه به نتایج به دست‌آمده مشخص شد که نقاط واقع در وجوه پشتی ساختمان‌ها کاهش نویزی بین ۱۰ تا ۳۰ دسی‌بل نسبت به نقاط واقع بر سایر وجوه ساختمان‌ها دارند. بر خلاف وجوه جلویی ساختمان‌ها که با افزایش ارتفاع نویز کاهش می‌یابد در وجوه پشتی این امر کاملاً

نقاط قوت و ضعف می‌باشد. نقاط قوت و نوآوری‌های این تحقیق تا حدودی اشاره شد اما اگر بخواهیم به کاستی‌ها و نقاط ضعف این تحقیق نیز اشاره کنیم می‌توانیم بگوییم کوچک بودن و سادگی منطقه مورد مطالعه یکی از ضعف‌های این تحقیق بوده است. اگر منطقه دارای گستردگی بیشتر و پیچیدگی‌های بیشتری می‌بود طبیعتاً نقشه‌های تولید شده از کیفیت بیشتری برخوردار بود و امکان انجام تحلیل‌های بیشتر بر روی ساختمان‌ها و اثر نویز بر روی آن‌ها فراهم می‌گشت.

یکی دیگر از نقاط ضعف و مشکلات عمده ای که می‌توان برای این تحقیق برشمرد نیاز بودن به حضور اپراتور برای انجام بیشتر مراحل مدل‌سازی است. مشکلی که سبب می‌شود تا خطاهای انسانی وارد فرایند مدل‌سازی گردد و هزینه و زمان بیشتری صرف شود. می‌توان با توسعه مدل‌های هوشمند این حضور را کاهش داد تا بیشتر مراحل مدل‌سازی به صورت خودکار صورت پذیرد که این امر افزایش دقت را نیز به همراه خواهد داشت.

روش‌ها و فرایندهای ارائه شده در این تحقیق را می‌توان تعمیم داد و از آن‌ها به منظور مدل‌سازی سایر آلودگی‌های زیست محیطی و یا مصنوعی بهره گرفت. به عنوان نمونه می‌توان با بکارگیری این روش‌ها اقدام به تولید نقشه‌های سه‌بعدی اتلاف گرمایی ساختمان‌ها نمود و امکان تحلیل دقیق‌تر این امر را با استفاده از توابع سیستم اطلاعات مکانی فراهم آورد.

بالعکس است. یعنی اینکه در وجوه پستی ساختمان‌ها هرچه به سمت پشت بام بالا برویم میزان نویز افزایش پیدا می‌کند. میزان کاهش نویز وجوه پستی ساختمان‌ها وابسته به ارتفاع ساختمان است. در ساختمان‌های مرتفع تر این کاهش نویز بیشتر از ساختمان‌های با ارتفاع کمتر است و حتی به کاهشی به اندازه ۳۰ دسی‌بل نیز منجر می‌شود.

با توجه به این تاثیرات نویز بر روی ارتفاعات مختلف می‌توان گفت وجوه جلویی ساختمان‌ها در معرض بیشترین میزان آلودگی صوتی قرار دارند و این وجوه به هیچ وجه مناسب استفاده مسکونی نیست. تنها در ساختمان‌های مرتفع می‌توان از طبقات پایانی در وجوه جلویی برای کاربری‌های مسکونی استفاده نمود. همچنین با توجه به کاهش ۱۰ تا ۳۰ دسی‌بلی نویز در وجوه پستی ساختمان‌ها، این وجوه بهترین مناطق برای کاربری‌های مسکونی یا آموزشی می‌باشد. به خصوص در طبقات پایین‌تر میزان آلودگی صوتی بسیار کم بوده و منطقه از نظر آلودگی صوتی ایمن است. وجود موانع نیز به شکل قابل‌توجهی از میزان آلودگی صوتی کم می‌کند. مثلاً با توجه به مدل ارائه شده وجود یک دیوار با ارتفاع ۳ متری در جلوی یک ساختمان می‌تواند به اندازه ۱۰ دسی‌بل از میزان نویز بکاهد. بنابراین ایجاد دیوارهایی در حاشیه خیابان‌ها می‌تواند تاثیر بسیار زیادی در کاهش میزان نویز رسیده به ساختمان‌ها داشته باشد.

با توجه به مطالب گفته شده ذکر این نکته نیز ضروری است که تحقیق فوق به مانند هر تحقیق دیگری دارای

## مراجع

- [1] R,Hunjae, P,In Kwon ,C,Bum Seok, C,Seo Il, (2017). " Spatial statistical analysis of the effects of urban form indicators on road-traffic noise exposure of a city in South Korea", Applied Acoustics, doi: dx.doi.org/10.1016/j.apacoust.2016.08.025.
- [2] D,Karda, B, Yayat , B, Kombaitan, Pradono ,H, Heru, (2016). " Traffic impact assessment practice in Indonesia ", Procedia - Social and Behavioral Sciences , doi: 10.1016/j.sbspro.2016.06.045.
- [3] C,Ming, Z,Jingfang, X, Jiemin Xie, ,(2015) "Road traffic noise mapping in Guangzhou using GIS and GPS", doi: dx.doi.org/10.1016/j.apacoust.2014.06.005.
- [4] Rad D. P, Vafaeinejad A. R, (2015). "Using a GIS Based Decision Support System to Aid Earthquake Crisis Management with Site Selection of Temporary Housing Case Study: District 8of Isfahan Municipality". JGST. 5 (2):231 246.
- [5] Moradi Seloushi B, Vafaeinejad A R.(2017). "Using Geospatial Information System (GIS) to Determine the Capacity of Iran Railway Networks." JGST. 6 (3) :15-22.
- [6] Sargolzaei A, Vafaeinejad A R.(2017). "Finding Shortest Path in a Network by Using Cuckoo Optimization Algorithm and GIS". JGST. 6 (4):231-239.
- [7] A, Ranjbar,(2012). "A GIS-based approach for 3D modeling of noise by using 3D city models (Case Study: parts of the third region of Tehran)", Msc, Science and Research branch, Islamic Azad University of Tehran.

- [8] lin Dai B , long He Y, hu Mu F, Xu N, Wu Z,(2014)." Development of a traffic noise prediction model on inland waterway of China using the FHWA", Science of the Total Environment, doi: 10.1016/j.scitotenv.2013.06.019.
- [9] J, Quartieri, N, Mastorakis, G, Iannone, C, Guarnaccia, S, D'Ambrosio, A, Troisi,(2005). "A Review of Traffic Noise Predictive Models", THEORETICAL MECHANICS.
- [10] Ning Shu , Louis F. Coh N , Roswell A, Harris , Teak K, Kim , Wensheng Li,(2007)" Comparative evaluation of the ground reflection algorithm in FHWA Traffic Noise Model (TNM 2.5)", Applied Acoustics, doi:10.1016/j.apacoust.2006.07.004.
- [11] Gómez D, Carvajal J, -Rodríguez V, García J,(2015). "Assessment of the RLS 90 calculation method for predicting road traffic noise in Colombian conditions", Revista Facultad de Ingeniería, doi: 10.17533/udea.redin.n75a17 .
- [12] Geissler A, Gartus A, Foki T Tahamtan A, Beisteiner R, Barth M,(2007). " Contrast-to-Noise Ratio (CNR) as a Quality Parameter in fMRI, JOURNAL OF MAGNETIC RESONANCE IMAGING, 25:1263–1270,.
- [13] Department of transport WELSH office,(1988). "Calculation of Road Traffic Noise", .
- [14] Givargis SH, Mahmoodi M,(2008). " Converting the UK calculation of road traffic noise (CORTN) to a model capable of calculating LAeq,1h for the Tehran's roads", Applied Acoustics, doi:10.1016/j.apacoust.2007.08.003.
- [15] Givargis Sh, Karimi H,(2010). " A basic neural traffic noise prediction model for Tehran's roads", Journal of Environmental Management , doi:10.1016/j.jenvman.2010.07.011.
- [16] Ilker Harman B, Koseoglu H, Ozer Yigit C,(2016). " Performance evaluation of IDW, Kriging and multiquadric interpolation methods in producing noise mapping: A case study at the city of Isparta Turkey", Applied Acoustics, doi: 10.1016/j.apacoust.2016.05.02
- [17] Seong, J.C., Park, T.H., Ko, J.H., Chang, S.I., Kim, M., Holt, J.B., Mehdi, M.R. (2011)." Modeling of Road Traffic Noise and Estimated Human Exposure in Fulton County, Georgia, USA", Environment International, Vol. 37, pp. 1336–1341.
- [18] Stoter, J., (1999) "a, Noise Prediction Models and Geographic Information Systems", A Sound Combination. SIRCS 99-The 11th Annual Colloquium of the Spatial Information Research Centre University of Otago Dunedin, New Zealand.
- [19] Kluijver, H., Stoter, J. (2003)." Noise Mapping and GIS: Optimising Quality and Efficiency of Noise Effect Studies". Computers, Environment and Urban Systems, Vol. 27(1), pp. 85-102.
- [20] Kurakula, V., (2007), "A Gis-based Approach for 3D Noise Modeling Using 3D City Models, Msc Thesis, ITC, Enschede, The Netherland", GEM Thesis member: 2005-04.